|  |  |
| --- | --- |
| Généralités | |
| Marque | Qysea |
| Modèle | Fifish V-EVO avec bras robotique |
| Couleur | Blanc perle |
| Mobilité | Omnidirectionnel 360° |
| Contrôle VR | Oui |
| Lunettes VR | Acceptées (non incluses) |
| Caméra | |
| Capteur | 1/2.3″ Sony CMOS |
| Focale | f/2.5 |
| Taille d’image max. | 4 000 x 3 000 p |
| Résolutions vidéo | 4K UHD : 25/30/50/60 ips / 1 080p FHD : 25/30/50/60/100/120 ips / 720 p HD : 25/30/50/60/100/120/200/240 ips |
| Résolution photo | 4:3 |
| Variation ISO | 100-6400 ISO |
| Carte mémoire | Mémoire interne de 64 Go |
| Vitesse max. obturateur | 1/5000s |
| Balance des blancs | 2 500 à 10 000 k |
| FOV | 166° |
| LED | |
| Luminosité | 5 000 Lumen |
| Température de couleur | 5 500 K |
| Étanche | Oui |
| Drone sous-marin | |
| Dimensions | 383 x 331 x 143 mm |
| Poids | 3,9 kg |
| Profondeur | 100 m |
| Hélices | Nylon |
| Température de fonctionnement | – 10 à 60°C |
| Vitesse max. de croisière | 3 noeuds (1,5 m/s) |
| Manoeuvrabilité | Déplacement : gauche à droite, haut et bas, avant et arrière, rotation 360° tangage, lacet à 360° |
| Fonctionnalités | Vision Lock, filtre anti-plancton |
| Interface d’extensions multifonctionnelle (Interface Q) | Intégrée |
| Autonomie | Environ 4 h |
| Capacité de la batterie | 97 Wh |
| Bras robotique | |
| Capacité de maintien | jusqu’à 100 m |
| Puissance consommée max. | 2A (12 V) |
| Signal d’entrée | DC 9 à 12 V |
| Force de serrage | 100 N |
| Griffe | 2 bras robotique |
| Communication | UART |
| Système de flottaison | Neutre |
| Connecteurs | Port 2.0, port 4.0 |